

بهبود عملکرد الگوریتم ضرب کم توان برای کاربردهای پردازش سیگنال در شبکه‌ی حسگرهای بی‌سیم

عبدالرسول جعفری

گروه مهندسی برق و کامپیوتر، دانشکده‌ی فنی، دانشگاه تهران

ar.jafari@ut.ac.ir

زهره جعفری

گروه مهندسی برق و کامپیوتر، دانشکده‌ی فنی، دانشگاه پیام نور

jafari.z@pnu.ac.ir

چکیده:

عملیات ضرب یکی از مهمترین عملیات پایه در الگوریتم‌های پردازش سیگنال، به ویژه کاربردهای شبکه‌ای از حسگرهای بی‌سیم می‌باشد. به نحوی که کارایی آن بطور مستقیم کارایی کل سیستم را تحت الشعاع قرار می‌دهد. در بعضی از کاربردهای خاص امکان استفاده از مدارهای سخت‌افزاری ضرب کننده وجود ندارد، یا این واحد به طور کلی موجود نیست و یا به خاطر ملاحظات مصرف توان و انرژی استفاده از آن مقرون به صرفه نیست. در چنین کاربردهایی می‌بایست از الگوریتم‌های نرم‌افزاری بهره گرفت. میزان متوسط مصرف انرژی در چنین سیستم‌هایی بستگی مستقیم به تعداد عملیات پایه‌ای دارد که انجام می‌شوند. الگوریتم **Horner** یکی از معروف‌ترین روش‌هایی است که در این زمینه استفاده شده‌است. در این مقاله براساس الگوریتم **Horner** الگوریتم دیگری پیشنهاد شده‌است که برتری‌هایی نسبت به حالت استاندارد الگوریتم **Horner** دارا می‌باشد.

واژگان کلیدی: الگوریتم ضرب دودویی، طراحی سیستم‌های کم‌توان، الگوریتم **Horner**، شبکه‌ی حسگرهای بی‌سیم.

مقدمه

پردازش سیگنال در شبکه حسگرهای بی سیم (WSN)^۱ کاربردهای متنوعی دارد. به عنوان مثال می توان به فیلترهای FIR^۲ و IIR^۳ و کالامان^۴ اشاره کرد که در کاربردهای ردگیری اشیاء، نظارت محیطی و بسیاری کاربردهای دیگر نقش حیاتی ایفا می کنند. انجام این کارها نیاز به محاسبات بسیار پیچیده ای دارد و انرژی بسیار زیادی از منابع هر یک از گره های درون یک شبکه از حسگرهای بی سیم را مصرف می کند [۱]. عملیات ضرب، هسته ای اصلی بسیاری از این سیستم های پردازش سیگنال می باشد. بدیهی است که در صورتی که در این حسگرها از ضرب کننده هایی استفاده گردد که مصرف انرژی کمتری داشته باشند، در افزایش طول عمر استفاده از آن ها تاثیر بسزایی خواهد داشت. در این مقاله الگوریتم ضربی معرفی خواهد شد که برای استفاده در میکروکنترلر هایی که در این شبکه ها کاربرد دارند، مناسب می باشد. معمولاً در این شبکه ها از سخت افزار اختصاصی برای عملیات ضرب استفاده نمی شود، زیرا یا چنین واحدی به طور کلی وجود ندارد و یا در صورت وجود، به دلیل آن که معمولاً چنین واحدهایی دارای مصرف توان قابل توجهی هستند و باعث کاهش عمر شبکه ی حسگرها خواهند شد، استفاده از آن ها قابل توجیه نخواهد بود. در روشی که در این مقاله معرفی خواهد شد، با کاهش تعداد عملیات جمع مورد نیاز برای انجام عملیات ضرب، انرژی مصرف شده کاهش خواهد یافت. ایده ی اصلی این الگوریتم، انجام عملیات در مبنای بزرگ تر از ۲ می باشد. به کارگیری این روش، بدون اینکه باعث افزایش پیچیدگی برنامه ی نوشته شده شود، تعداد کل دستورالعمل های لازم جهت اجرا را کاهش خواهد داد. حتی کاهش نیز در دقت محاسبات نخواهیم داشت.

شبیه سازی های انجام شده، نشان دهنده ی کاهش ۵۰ درصدی مصرف انرژی و به همین میزان، افزایش سرعت محاسبات می باشد، این در حالی است که کاهش نیز در دقت محاسبات انجام شده در مقایسه با روش پایه ی Horner [۲] نخواهیم داشت. به منظور اثبات کارایی مثبت این روش از آن در پیاده سازی یک فیلتر FIR خاص نیز بهره گرفته شده است.

در ادامه ابتدا کمی در مورد ماهیت شبکه ی حسگرهای بی سیم صحبت خواهد شد و سپس در بخش (۳) مروری بر الگوریتم های ضرب موجود خواهیم داشت. در بخش (۴) به نحوه ی سنجش میزان انرژی مصرفی پرداخته ایم. بخش های (۵) و (۶) به ترتیب به معرفی الگوریتم پیشنهادی و

1 Wireless Sensor Network (WSN)

2 Finite Impulse Response

3 Infinite Impulse Response

4 Kalaman

نتایج مقایسه‌ای حاصل از اجرای آن اختصاص یافته‌است و در نهایت بخش (۷) به خلاصه و نتیجه‌گیری اختصاص یافته‌است.

شبکه‌ی حسگرهای بی‌سیم

پیشرفت‌های اخیر در زمینه الکترونیک و مخابرات بی‌سیم توانایی طراحی و ساخت حسگرهایی را با توان مصرفی پایین، اندازه کوچک، قیمت مناسب و کاربری‌های گوناگون داده است. این حسگرهای کوچک که توانایی انجام اعمالی چون دریافت اطلاعات مختلف محیطی (براساس نوع حسگر، پردازش و ارسال آن اطلاعات را دارند، موجب پیدایش ایده‌ای برای ایجاد و گسترش شبکه‌های موسوم به شبکه‌های بی‌سیم حسگر شده‌اند [۳].

یک شبکه حسگر متشکل از تعداد زیادی گره‌های حسگری است که در یک محیط به طور گسترده پخش شده و به جمع‌آوری اطلاعات از محیط می‌پردازند. لزوماً مکان قرار گرفتن گره‌های حسگری، از قبل تعیین شده و مشخص نیست. چنین خصوصیتی این امکان را فراهم می‌آورد که بتوانیم آنها را در مکان‌های خطرناک و یا غیرقابل دسترس رها کنیم. از طرف دیگر این بدان معنی است که پروتکل‌ها و الگوریتم‌های شبکه‌های حسگری باید دارای توانایی‌های خودساماندهی باشند [۴].

دیگر خصوصیت‌های منحصر به فرد شبکه‌های حسگری، توانایی همکاری و هماهنگی بین گره‌های حسگری است. هر گره حسگر روی برد خود دارای یک پردازشگر است و به جای فرستادن تمامی اطلاعات خام به مرکز یا به گره‌ای که مسئول پردازش و نتیجه‌گیری اطلاعات است، ابتدا خود یک سری پردازش‌های اولیه و ساده را روی اطلاعاتی که به دست آورده است، انجام می‌دهد و سپس داده‌های نیمه پردازش شده را ارسال می‌کند. با اینکه هر حسگر به تنهایی توانایی ناچیزی دارد، ترکیب صدها حسگر کوچک امکانات جدیدی را عرضه می‌کند. در واقع قدرت شبکه‌های بی‌سیم حسگر در توانایی به‌کارگیری تعداد زیادی گره کوچک است که خود قادرند سرهم و سازماندهی شوند و در موارد متعددی چون مسیریابی هم‌زمان، نظارت بر شرایط محیطی، نظارت بر سلامت ساختارها یا تجهیزات یک سیستم به کار گرفته شوند. گستره‌ی کاربری شبکه‌های بی‌سیم حسگر بسیار وسیع بوده و از کاربردهای کشاورزی، پزشکی و صنعتی تا کاربردهای نظامی را شامل می‌شود. به عنوان مثال یکی از متداول‌ترین کاربردهای این تکنولوژی، نظارت بر یک محیط دور از دسترس است. مثلاً نشتی یک کارخانه‌ی شیمیایی در محیط وسیع کارخانه می‌تواند توسط صدها حسگر که به طور خودکار یک شبکه‌ی بی‌سیم را تشکیل می‌دهند، نظارت شده و در هنگام بروز نشت شیمیایی به سرعت به مرکز اطلاع داده شود [۵].

در این سیستم‌ها بر خلاف سیستم‌های سیمی قدیمی، از یک سو هزینه‌های پیکربندی و آرایش شبکه کاسته می‌شود. از سوی دیگر به جای نصب هزاران متر سیم فقط باید دستگاه‌های کوچکی را

که تقریباً به اندازه یک سکه هستند را در محل مناسبی مورد استفاده قرار داد. شبکه حسگر بی سیم به یک شبکه بی سیم از حسگرهای خودراهبر گفته می شود که با فاصله از هم پخش شده اند و برای اندازه گیری گروهی برخی از کمیت های فیزیکی یا شرایط محیطی مانند دما، صدا، لرزش، فشار، حرکت یا آلاینده ها، در مکان های مختلف یک محدوده جغرافیایی کاربرد دارند. شبکه های حسگر با انگیزه استفاده در کاربردهای نظامی مانند نظارت بر میدان جنگ، توسعه پیدا کرد. اما امروزه شبکه های حسگر بی سیم در صنعت و بسیاری از مقاصد غیر نظامی استفاده می شوند، از جمله: نظارت و کنترل فرآیندهای صنعتی، نظارت بر سلامت دستگاه ها، نظارت بر محیط و یا خانه، کاربردهای مراقبت از سلامتی، خانه های هوشمند و کنترل ترافیک [۶].

علاوه بر یک یا چند سنسور، هر گره از شبکه معمولاً مجهز به یک فرستنده و گیرنده ی رادیویی (یا هر وسیله ی مخابراتی بی سیم دیگر)، یک میکروکنترلر کوچک، و یک منبع انرژی (معمولاً یک باتری)، می باشد. اندازه یک گره سنسوری بسته به اندازه ی بسته بندی آن تغییر کرده و تا یک دانه شن قابل کوچک سازی است. به طور مشابه قیمت هر گره حسگر می تواند بین چند میلیون تا چند صد ریال، بسته به اندازه و پیچیدگی مورد نیاز یک گره متفاوت باشد. محدودیت های قیمت و اندازه در گره های حسگر منجر به محدودیت در منابعی مانند انرژی، حافظه، سرعت پردازش و پهنای باند در آن ها می شود [۳].

در حال حاضر شبکه های بی سیم حسگر یکی از موضوعات فعال تحقیقاتی در علوم کامپیوتر و ارتباطات است که هر ساله تعداد بی شماری کارگاه و کنفرانس در این زمینه انجام می شود.

پردازش سیگنال در شبکه حسگرهای بی سیم کاربردهای متنوعی دارد. به عنوان مثال می توان به فیلترهای FIR، IIR و کالمان اشاره کرد که در کاربردهای ردگیری اشیاء، نظارت محیطی و بسیاری کاربردهای دیگر نقش حیاتی ایفا می کنند. انجام این کارها نیاز به محاسبات بسیار پیچیده ای دارد و انرژی بسیار زیادی از منابع هر یک از گره های درون یک شبکه از حسگرهای بی سیم را مصرف می کند [۱].

بنابراین معمولاً در این گره ها به طور کلی از تعبیه ی واحدهای سخت افزاری خاص انجام اینگونه عملیات پردازش سیگنال اجتناب می گردد و از راه حل های جایگزین استفاده می گردد. یکی از این روش های جایگزین انجام و شبیه سازی این محاسبات به صورت نرم افزاری می باشد. از طرفی هسته ی اصلی بیشتر این عملیات پردازش سیگنال، عملیات ضرب می باشد. بنابراین انجام عملیات ضرب به لحاظ مصرف انرژی تأثیر بسیار زیادی بر روی کل انرژی مصرفی هریک از گره ها خواهد داشت. بنابراین انجام عملیات ضرب به صورت بهینه عمر یک شبکه ی حسگر بی سیم (WSN) را افزایش خواهد داد. لازم به ذکر است که گره های شبکه های حسگر بی سیم، معمولاً با باتری کار می کنند و نگهداری از آن ها و تعویض باتری ها بسیار هزینه بر و گاهی غیر ممکن خواهد بود. زیرا از

این شبکه‌ها معمولاً در طبیعت و شرایط محیطی بسیار سخت استفاده می‌گردد و خیلی مواقع با اتمام باتری، عمر آن‌ها نیز به پایان خواهد رسید. به همین دلیل کاهش مصرف انرژی، به طور مستقیم باعث افزایش عمر و کاهش هزینه‌ی نگهداری استفاده از چنین شبکه‌هایی خواهد شد [۱].

گره‌های حسگری که امروزه در بازار موجود هستند مانند Micaz [۷] که مبتنی بر یک میکروکنترلر ۸ بیتی و Telosb [۸] که دارای یک میکروکنترلر ۱۶ بیتی هستند، هیچ یک ضرب کننده‌ی ممیز شناور (Floating Point) ندارند و حتی عملیات ضرب صحیح درون آن‌ها نیز در صورت فعال شدن به خاطر مصرف توان بالا کلیه‌ی منابع انرژی را به یک‌باره مصرف می‌کند. برای غلبه بر چنین مشکلاتی الگوریتم‌های ضرب متعددی پیشنهاد شده‌است که تقریباً همگی مبتنی بر جمع‌های متوالی هستند و می‌بایست دستورالعمل‌های زیادی درون پردازنده اجرا گردند تا عملیات ضرب انجام گردد. علاوه بر این معمولاً دقت محاسبات انجام شده نیز ممکن است کافی نباشد.

مروری بر الگوریتم‌های ضرب موجود

عملیات ضرب اغلب برای کارایی بهتر سخت‌افزار به صورت شیفت و جمع پیاده‌سازی می‌گردد [۹]. در این روش با ضرب هریک از رقم‌های مضروب در مضروب فیه تعدادی حاصل‌ضرب جزئی به دست می‌آید. هریک از این حاصل‌ضرب‌های جزئی به اندازه یک رقم شیفت یافته و سپس حاصل‌ضرب‌های جزئی با هم جمع می‌گردند تا حاصل‌ضرب نهایی به دست آید. حاصل‌ضرب دودویی نیز به همین صورت به دست می‌آید. البته از آنجایی که ارقام دودویی تنها صفر و یک هستند هریک از حاصل‌ضرب‌های جزئی یا تنها صفر می‌باشد و یا دقیقاً یک کپی از مضروب می‌باشد. به جای ضرب در رقم صفر حاصل‌ضرب جزئی صفر و به جای ضرب در یک همان عدد را کپی می‌کنیم. به عنوان مثال فرض کنید که قرار است حاصل ضرب دو عدد A و B را محاسبه کنیم:

$$A = 0.14325 = 0.001001001010$$

$$B = 0.12345 = 0.000111111001$$

در روش سنتی این حاصل‌ضرب به صورت زیر به دست می‌آید:

$$0.14325 * 0.12345 =$$

$$0.001001001010_b * (2^{-4} + 2^{-5} + 2^{-6} + 2^{-7} + 2^{-8} + 2^{-9} + 2^{-12}) =$$

$$0.000000100100_b +$$

$$0.000000010010_b +$$

$$0.000000001001_b +$$

$$0.000000000100_b +$$

$$0.000000000010_b +$$

$$\begin{aligned} &0.000000000001b + \\ &0.000000000000b + \\ &0.000001000110b = 0.01708984375 \end{aligned}$$

حاصل دقیق این حاصل ضرب برابر 0.0176842125 است. بنابراین این روش سنتی باعث 0.00059436875 خطا خواهد شد که معادل تقریباً 2.5LSB می باشد. خطای حاصل به علت اثر طول محدود اعداد^۱ [۱۰] که ناشی از طول محدود رجیسترها می باشد رخ می دهد. برای کاهش این خطا می بایست تعداد بیت های نمایش دهنده ی هر عدد را افزایش داد. ولی با استفاده از روش هورنر (Horner) در حالی که طول کلمات ثابت می باشد می توان این خطا را به نحو قابل ملاحظه ای کم کرد.

از روش هورنر عمده تاً برای انجام عملیات ضرب در وسایلی که سخت افزار ضرب اختصاصی ندارند استفاده می گردد [۱۱]. در این روش تعدادی معادله وجود دارد که به ازای هر مضروب منحصراً بفرده می باشند. این معادلات در واقع بیان کننده ی دنباله ی شیفت و جمع هایی هستند که باید بر روی مضروب^۲ فیه اعمال گردند. الگوریتم هورنر مبتنی بر موقعیت یک ها در مضروب و فاصله ی آن ها از یک دیگری که بلافاصله در سمت چپ بعد از آن قرار گرفته است، می باشد. در این الگوریتم از سمت راست ترین بیت شروع می کنیم و با حرکت به سمت چپ و رسیدن به آخرین یک قبل از علامت ممیز ادامه می دهیم. در عدد 0.14325 که معادل باینری آن 0.001001001010b می باشد، از سمت راست شروع می کنیم. اولین یک در موقعیت 2⁻¹¹ می باشد و فاصله ی آن تا یک بعد از آن ۲ می باشد و به همین صورت فاصله تا یک بعدی ۳ و اگر عددی که قرار است در این عدد ضرب گردد را A فرض کنیم، معادلات مربوط به این حاصل ضرب به صورت زیر تبدیل خواهد شد:

$$\begin{aligned} A_1 &= A * 2^{-3} + A \\ A_2 &= A_1 * 2^{-1} + A \\ A_3 &= A_2 * 2^{-1} + A \\ A_4 &= A_3 * 2^{-1} + A \\ A_5 &= A_4 * 2^{-1} + A \\ A_6 &= A_5 * 2^{-1} + A \end{aligned}$$

نتیجه نهایی برابر است با $A_6 * 2^{-4} = 0.017578125$ یا به عبارتی دیگر تنها 0.43LSB خطا خواهیم داشت.

همانگونه که ملاحظه می گردد تعداد عملیات جمع که در واقع معیاری از انرژی مصرفی می باشد در روش پایه ی هورنر برابر تعداد یک های مضروب می باشد. بنابراین شاید اولین روشی که برای کاهش

مصرف انرژی به ذهن می‌رسد کاستن از تعداد یک‌ها می‌باشد. در [۱۲] برای انجام این کار از یک روش تقریبی استفاده شده‌است که هرچند باعث کاهش دقت محاسبات شده‌است ولی کاهش تعداد عملیات جمع و به طبع آن کاهش مصرف انرژی را نیز در پی داشته است. در [۲] چند روش Heuristic برای انجام این کار معرفی شده‌است. هرچند که در بعضی موارد کارایی خوبی را موجب می‌گردد، اما در حالت کلی قابل بسط نیست. در این مقاله با انجام عمل ضرب در مبناهای بالاتر عدد نویسی (مشابه روش Booth [۱۳]) تعداد حاصل ضرب‌های جزیی کمتری برای جمع کردن ایجاد شده و در نتیجه مصرف توان کمتری نیز موجب می‌گردد.

معیار سنجش میزان انرژی مصرفی

مبنای اندازه‌گیری انرژی مصرف شده در این مقاله، سنجش میزان فعالیت مدار می‌باشد. زیرا انرژی کل مصرفی یک مدار الکترونیکی از رابطه‌ی $P_{total} = P_{dyn} + P_{static}$ به دست می‌آید [۱۴]. در این رابطه P_{static} نشان دهنده‌ی توان مصرفی استاتیکی مدار می‌باشد. این پارامتر همواره مقداری ثابت دارد و مقدار آن قابل تغییر نیست. اما P_{dyn} نشان دهنده‌ی انرژی دینامیکی مصرف شده در مدار می‌باشد که بستگی مستقیم به سطح فعالیت آن دارد. انرژی دینامیکی مصرف شده در مدار نیز از رابطه‌ی $P_{dyn} = \alpha C V_{DD}^2$ به دست می‌آید [۱۴]. که در آن V_{DD} ولتاژ کاری میکروکنترلر، C مجموع خازن‌های کل گیت‌های درون میکروکنترلر و α ضریب فعالیت مدار و یا به عبارت دیگر نرخ شارژ و دشارژ شدن خازن‌های درون میکروکنترلر می‌باشد. از میان این پارامترها تنها فعالیت مدار، α ، توسط برنامه‌نویسان یک میکروکنترلر قابل تنظیم می‌باشد. به همین دلیل میزان مصرف انرژی در این الگوریتم‌ها نیز بر مبنای همین پارامتر گزارش شده‌است.

الگوریتم پیشنهادی

در این مقاله، یک الگوریتم ضرب برای محاسبه‌ی حاصلضرب دو عدد ممیز ثابت بین صفر تا یک ارایه شده‌است به گونه‌ای که طول حاصلضرب ایجاد شده نیز با عملگرهای آن برابر است. بدیهی است که در چنین مسائلی همواره محاسبات دارای مقداری خطا نیز خواهد بود. می‌توان نشان داد که روش Horner بهترین جواب و با کمترین خطای ممکن را تولید می‌کند [۱۵]. در [۱۲] با در نظر گرفتن کاربرد چنین ضرب کننده‌هایی که در طراحی فیلترهای دیجیتال می‌باشد و معمولاً یک عملوند همواره ثابت می‌باشد، روشی پیشنهاد شده‌است که هرچند باعث کاستن از دقت محاسبات می‌شود، اما تعداد حاصل ضرب‌های جزیی کمتری ایجاد شده و در نتیجه تعداد عملیات جمع کمتری نیز انجام خواهد شد. بنابراین هم سرعت محاسبات افزایش خواهد یافت و هم توان دینامیکی

کمتری مصرف خواهد شد. ایده‌ی اصلی مورد استفاده در [۱۲]، گرد کردن دنباله‌ی یک‌های موجود در عملوند ثابت می‌باشد. بنابراین در برنامه‌ی اسمبلی نوشته شده در میکروکنترلری که عملیات ضرب بر روی آن انجام می‌شود، تنها تعدادی عمل جمع، متناسب با مکان‌هایی که ضریب ثابت دارای مقادیر غیر صفر می‌باشد، انجام می‌گردد. بدیهی است که اساس کار این الگوریتم بر گرد کردن عدد است که خود به خود باعث کاهش دقت محاسبات خواهد شد. روشی که در این مقاله پیشنهاد شده است، مبتنی بر انجام محاسبات در مبنای بزرگتر می‌باشد. خواهیم دید که هرچقدر مبنای مورد استفاده بزرگتر باشد، سرعت بیشتر، مصرف توان کمتر و در عوض حافظه‌ی بیشتری برای انجام محاسبات مورد نیاز خواهد بود.

همانگونه که می‌دانیم حاصلضرب دو عدد X و C در مبنای r در روش Horner از رابطه‌ی زیر به دست می‌آید [۱۵]:

$$XC = C \sum_{i=0}^{n-1} x_i r^i = Cx_0 + r(Cx_1 + r(Cx_2 + r(\dots)))$$

از طرفی می‌دانیم که C ضریب ثابت می‌باشد، به همین دلیل مقدار x_j تنها r مقدار مختلف و ثابت به خود می‌گیرد. زیرا C ثابت بوده و x_j تنها r حالت مختلف دارد. برای محاسبه‌ی این حاصلضرب به سادگی می‌توان آنها را در یک جدول ذخیره کرد و با توجه به مقدار x_j نتیجه را جستجو کرد. اگر r بفرم 2^n باشد، حاصلضرب $(\dots)_r$ را نیز با عمل شیفت می‌توان پیاده‌سازی کرد. بنابراین با فرض $r = 16$ از الگوریتم زیر می‌توان برای محاسبه‌ی حاصلضرب مورد نظر بهره گرفت:

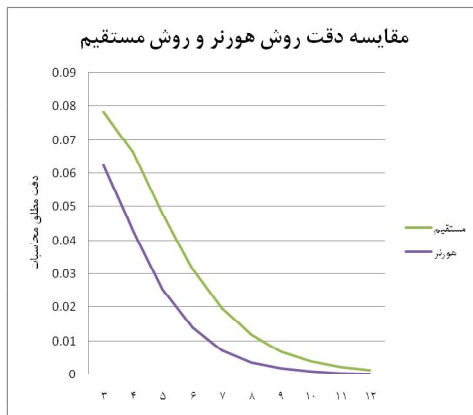
```
const int C = 0x1234; //Const. Coefficient
const int CLUT[16] = {
    0*C, 1*C, 2*C, 3*C,
    4*C, 5*C, 6*C, 7*C,
    8*C, 9*C, 10*C, 11*C,
    12*C, 13*C, 14*C, 15*C
};

int mul(int op, int size) {
    int result = 0;
    for(int i=size/4; i>0; i--) {
        result = result >> 4;
        result += CLUT[ op & 0xF ];
        op = op >> 4;
    }
    return result;
}
```

شکل (۴): الگوریتم پیشنهادی برای ضرب ضریب ثابت و یک عدد

نتایج به دست آمده از شبیه‌سازی‌ها

در این قسمت نتایج به دست آمده از آزمایش‌های انجام شده و مقایسه‌ی آن‌ها با سایر روش‌ها ارایه شده‌است. در شکل (۱) مقایسه‌ای بین دقت الگوریتم Horner و روش مستقیم صورت گرفته‌است:

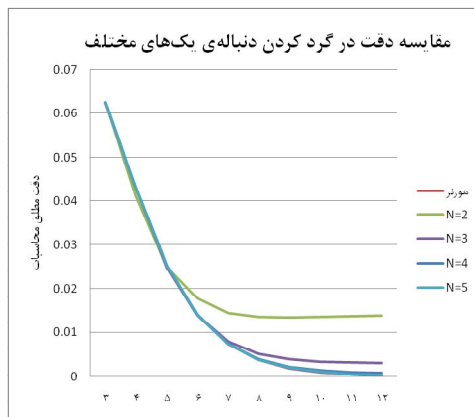


شکل (۱): مقایسه دقت روش هورنر و مستقیم

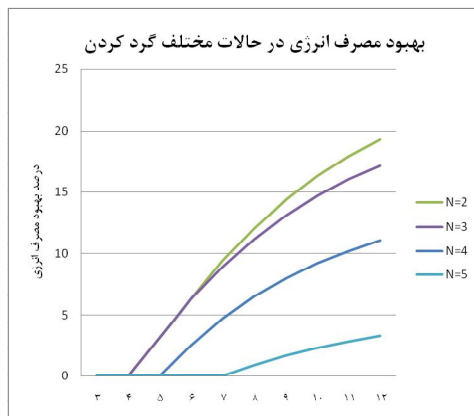
در روش پیشنهاد شده در [۱۲] می‌بایست دنباله‌ی یک‌ها را تقریب زد تا تعداد حاصل جمع‌های جزئی ایجاد شده کمتر شود و در نتیجه تعداد عملیات جمع کمتری صورت پذیرد و به تبع آن انرژی کمتری نیز مصرف شود. به عبارت دیگر می‌بایست هر دنباله از یک‌ها که به صورت 011...110 می‌باشد را با عبارت 100...000 تقریب زد. بدیهی است که چنین روشی مقداری خطا را به محاسبات اضافه خواهد کرد، اما در عوض به علت کمتر شدن تعداد اعدادی که در حاصل جمع‌های جزئی می‌بایست با هم جمع گردند، انرژی کمتری مصرف خواهد شد. در [۱۲] ادعا شده‌است که از چنین تقریبی برای کلیه‌ی دنباله‌های یک‌ها می‌توان استفاده کرد، اما شبیه‌سازی‌های انجام شده نشان می‌دهد که خطای به وجود آمده بسیار فراتر از مقدار پیش‌بینی شده خواهد شد. به عبارت دیگر پیش‌بینی شده‌است که حدود یک درصد خطا به طور متوسط ایجاد خواهد شد ولی این مقدار خطا تنها زمانی به دست خواهد آمد که، دنباله‌هایی را تقریب زد که حداقل طول آن‌ها برابر ۵ باشد. در نمودار شکل (۲) خطاهایی که با در نظر گرفتن گرد کردن با تعداد بیت‌های مختلف به دست آمده‌است را نمایش می‌دهد.

بخش دیگری که در [۱۲] در مورد آن ادعا شده‌بود، صرف انرژی کمتر در انجام محاسبات می‌باشد. مبنای اندازه‌گیری انرژی مصرف شده در این مقاله، سنجش میزان فعالیت مدار می‌باشد (بخش ۴). در شکل (۲) درصد کاهش میزان فعالیت مدار به ازای گرد کردن طول دنباله‌های مختلف یک‌ها نمایش داده شده‌است.

در [۱۲] ادعا شده است که حدود ۱۷ درصد در مصرف انرژی بهبود خواهیم داشت. نکته‌ی جالب در این اعداد این است که عدد ۱۷ درصد بهبود مصرف انرژی تنها در صورتی محقق خواهد شد که کلیه‌ی دنباله‌های یک بزرگتر یا مساوی با دو را گرد کنیم که در اینصورت دقت انجام محاسبات کاهش بسیاری خواهد داشت. اما در روش پیشنهادی علاوه بر اینکه سرعت محاسبات به نحو قابل ملاحظه‌ای افزایش خواهد یافت، مصرف توان نیز به نحو قابل توجهی کم خواهد شد. همچنین کاهش‌ی نیز در دقت انجام محاسبات نخواهیم داشت.



شکل (۲): خطاهای مختلف ایجاد شده در حالت‌های گرد کردن دنباله‌ی یک‌های به طول‌های مختلف

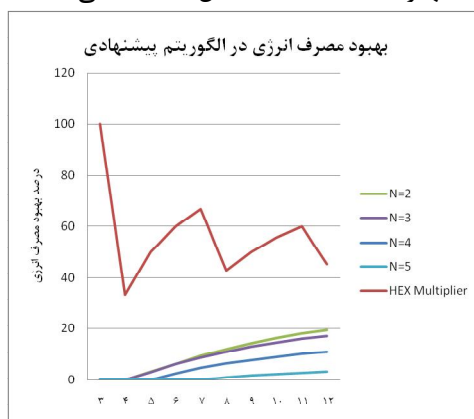


شکل (۳): بهبود مصرف انرژی در حالات مختلف

نتایج حاصل از الگوریتم پیشنهادی

از آنجائی که الگوریتم پیشنهادی، عمل ضرب را در مبناهای بزرگ محاسبه می‌کند، بنابراین تعداد حاصل جمع‌های جزئی ایجاد شده بسیار کمتر از حالت قبل می‌باشد. البته ایجاد جدول محاسبه‌ی

x_i, C_i در زمان نوشتن برنامه ایجاد می گردد و تنها یکبار صورت می پذیرد بنابراین محاسبه ی آن در زمان اجرا تأثیری نخواهد داشت، ولی خواندن آن از حافظه، سربارهایی را خواهد داشت. در این روش جدید می بایست در حالت $16 = 2^4$ به طور تئوری حدود چهار برابر افزایش سرعت نسبت به حالت استاندارد الگوریتم Horner داشته باشیم، اما با توجه به اینکه در حالت استاندارد نیز به طور متوسط تنها در نصف حالات حاصل ضرب جزئی ایجاد می گردد و همچنین در این روش نیز برای هر حاصل ضرب جزئی یکبار دسترسی به حافظه احتیاج داریم، افزایش سرعت کمتر از مقدار اسمی آن خواهد بود. در شکل (۵) مقایسه ای بین بهبود سرعت حاصل از روش پیشنهادی در مقایسه با [۱۲] نمایش داده شده است. حدود ۵۰ درصد بهبود در مصرف انرژی نسبت به حالت استاندارد و حدود ۳۳ درصد بهبود نسبت به [۱۲] قابل مشاهده می باشد.



شکل (۵): بهبود مصرف انرژی در الگوریتم پیشنهادی

البته از آنجائیکه بهبود سرعت و کاهش مصرف انرژی در این روش هر دو به یک پارامتر بستگی دارند، سرعت انجام محاسبات نیز تقریباً با همین نرخ بهبود خواهد یافت. این در حالی است که نسبت به روش Horner هیچ کاهش دقتی نیز وجود نخواهد داشت، ولی در [۱۲] کاهش دقت نیز وجود داشته است. علاوه بر این، در [۱۲] سرعت محاسبات و مصرف انرژی بستگی به ورودی های مسئله دارد و ممکن است به ازای ورودی های مختلف کارایی متفاوتی مشاهده شود، اما در روش پیشنهادی سرعت اجرا و مصرف انرژی مستقل از داده های ورودی و همواره ثابت می باشند.

خلاصه

در این مقاله یک الگوریتم ضرب نرم افزاری کم مصرف برای استفاده در میکروکنترلرهایی که در شبکه های WSN مورد استفاده قرار می گیرند، معرفی شده است. مزیت اصلی این روش ارایه کارایی ثابت به ازای کلیه ورودی های مختلف و ارایه بهترین دقت ممکن در انجام محاسبات

می‌باشد. میزان انرژی مصرفی دینامیکی نسبت به حالت پایه‌ی الگوریتم Horner حدود ۵۰ درصد بهبود داشته است. سرعت اجرای الگوریتم نیز تقریباً با همین نسبت بهتر شده‌است، زیرا توان مصرفی دینامیکی براساس فعالیت مدار و یا به عبارت بهتر تعداد عملیات جمع لازم برای انجام ضرب سنجیده شده‌است. تنها نکته‌ی منفی در این الگوریتم استفاده از حافظه‌ی بیشتر و تعداد دسترسی‌های مورد نیاز بیشتر به حافظه می‌باشد.

منابع

- [1] F. Nakamura, A. F. Loureiro, and C. Frery "Information Fusion for Wireless Sensor Networks: Methods, Models, and Classifications" ACM Computing Surveys, Vol. 39, No. 3, Aug. 2007.
- [2] B. Parhami, "Computer Arithmetic: Algorithms and Hardware Designs", 2nd edition, Oxford University Press, New York, 2010.
- [3] Wireless Sensing Interest Group: <http://www.wisig.org/>
- [4] WSN WIKI: OverSigma: <http://wsn.oversigma.com/wiki/index.php/main-page>
- [5] Dain Tree Networks: <http://www.daintree.net/resowcos/index.php>
- [6] Zig bee links: <http://www.zigbeelinks.com/>
- [7] Micaz datasheet http://www.xbow.com/Products/Product_pdf_files/
- [8] J. Polastre, R. Szewczyk, and D. Culler, "Telos: enabling ultra-low power wireless research," *Information Processing in Sensor Networks*, 2005. IPSN 2005. Fourth International Symposium on , vol., no., pp. 364-369, 15 Apr. 2005.
- [9] T. Nguyen and A. Chatterjee, "Number-Splitting with Shift-and-Add Decomposition for Power and Hardware Optimization in Linear DSP Synthesis", *IEEE Transactions on very large scale integration (VLSI) systems*, vol. 8, NO. 4, Aug. 2000.
- [10] Lars Wanhammar, "DSP Integrated Circuits", San Diego, CA, Academic Press, 1999.
- [11] K. Venkat and M. Raju, "Efficient Signal Conditioning for Microcontroller Based Medical Solutions", *The International Symposium on Consumer Electronics (ISCE 2007)*, pp. 20-23 Jun. 2007.
- [12] Ahmed Abdelgawad, Sherine Abdelhak, Soumik Ghosh, Magdy Bayoumi, *A Low-Power Multiplication Algorithm for Signal Processing in Wireless Sensor Networks*, MWSCAS '09, 52nd IEEE International Midwest Symposium on Circuits and Systems, 2009.
- [13] Andrew D. Booth. "A signed binary multiplication technique". *The Quarterly Journal of Mechanics and Applied Mathematics*, Volume IV, Pt. 2, 1951.
- [14] Jan Rabaey, "Low Power Design Essentials (Integrated Circuits and Systems)", Springer, 2009.

- [15] Donald Knuth, *The Art of Computer Programming*, Volume II, 3rd Ed., Addison-Wesley, pp. 486–488, sec. 4.6.4.

